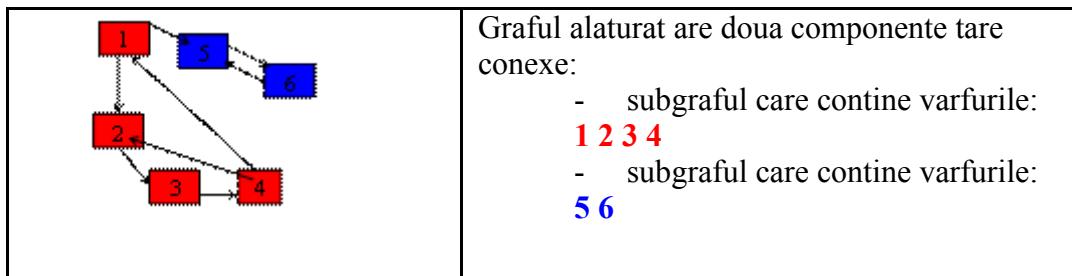


## Componente tare conexe

Fie  $G = (V, E)$  un graf orientat, unde  $V$  are  $n$  elemente (n varfuri) si  $E$  are  $m$  elemente (m arce).

**Definitie:**  $G_1 = (V_1, E_1)$  este o componenta tare conexa daca:

- pentru orice pereche  $x, y$  de varfuri din  $V_1$  exista un drum de la  $x$  la  $y$  si drum de la  $y$  la  $x$
- nu exista alt subgraf al lui  $G$ ,  $G_2 = (V_2, E_2)$  care sa indeplineasca prima conditie si care sa-l contina pe  $G_1$

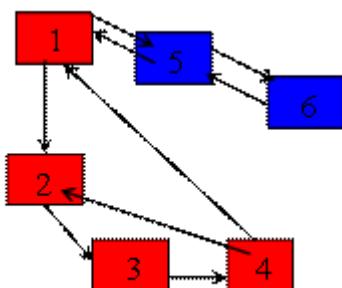


Observatie: subgraful 2, 3, 4 nu este componenta tare conexa ( chiar daca pentru orice pereche  $x, y$  de varfuri exista un drum de la  $x$  la  $y$  si de la  $y$  la  $x$ ) deoarece exista subgraful 1, 2, 3, 4, care il contine si indeplineste aceeasi conditie.

**Definitie:** Un graf  $G = (V, E)$  este tare conex daca pentru orice pereche  $x, y$  de varfuri din  $V$  exista drum de la  $x$  la  $y$  si de la  $y$  la  $x$ .

**Observatii:**

- Un graf este tare conex daca admite o singura componenta tare conexa.
  - Graful anterior nu tare este conex pentru ca admite doua componente tare conexe
- Graful urmator este tare conex:



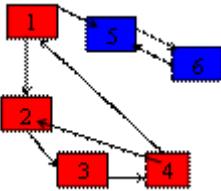
Probleme:

1. Fiind dat un graf memorat prin intermediul matricei de adiacenta si un varf  $k$  sa se determine componenta conexa careia ii apartine varful  $k$
2. Sa se afiseze toate componentele tare conexe ale unui graf neorientat
3. Fiind dat un graf memorat prin intermediul matricei de adiacenta sa se determine daca graful este tare conex.

Indicatii :

Pentru a determina componenta tare conexa careia ii apartine un varf  $x$  se determina succesorii acestuia (varfurile la care se poate ajunge pornind de la varful  $x$ ) si in continuare se determina predecesorii acestuia (varfurile de la care pornind se ajunge la  $x$ ). Se utilizeaza doi vectori : suc si prec pentru predecesori si succesiuni in care se va incarca  $x$  pentru nodurile parcuse. Pentru determinarea succesorilor si predecesorilor se utilizeaza parcurgerea in adancime astfel incat un successor pentru un varf  $k$  se gaseste pe linia  $k$  iar un predecesor pentru un varf  $k$  se gaseste pe coloana  $k$ .

Pentru graful din figura urmatoare daca se doreste determinarea componentei tare conexe careia ii apartine varful 4 :



cei doi vectori vor fi :

Vectorul suc :

4	4	4	4	4	4	4
---	---	---	---	---	---	---

Observatie : de la 4 pornind in adancime se pot parcurge toate varfurile

Vectorul prec :

4	4	4	4	4	0	0
---	---	---	---	---	---	---

Intersectia celor doi vectori reprezinta componenta tare conexa careia ii apartine varful 4.

Iata o modalitate de rezolvare :

```
//sa se determine componente tare conexa careia ii apartine un varf
```

```
#include<iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
int a[20][20],n,m,suc[100],prec[100],x;
```

```
void dfsuc(int nod)
```

```
{suc[nod]=x;
```

```
for(int k=1;k<=n;k++)
```

```
    if(a[nod][k]==1&&suc[k]==0)
```

```
        dfsuc(k);
```

```
}
```

```
void dfprec(int nod)
```

```
{ prec[nod]=x;
```

```
for(int k=1;k<=n;k++)
```

```
    if(a[k][nod]==1&&prec[k]==0)
```

```
        dfprec(k);
```

```
}
```

```
int main()
```

```
{int y,j;
```

```
fstream f;
```

```
f.open("tare.in",ios::in);
```

```
if(f)
```

```
    cout<<"ok!"<<endl;
```

```
else
```

```
    cout<<"eroare la deschidere de fisier!";
```

```
f>>n>>m;
```

```
for(int i=1;i<=m;i++)
```

```
{f>>x>>y;
```

```
a[x][y]=1;}
```

```
cout<<endl<<"matricea de adiacente"<<endl;
```

```
for(i=1;j<=n;i++)
```

```
{for(j=1;j<=n;j++)
```

```
    cout<<a[i][j]<<" ";
```

```
    cout<<endl;}
```

```
cout<<"x=";cin>>x;
dfsuc(x);
cout<<endl<<"succesorii lui "<<x<<endl;
for(i=1;i<=n;i++)
    if(suc[i]!=0)
        cout<<i<<" ";
dfprec(x);
cout<<endl<<"Predecesorii lui "<<x<<endl;
for(i=1;i<=n;i++)
    if(prec[i]!=0)
        cout<<i<<" ";
cout<<endl<<"componenta tare conexa in care se gaseste "<<x<<" este "<<endl;
for(i=1;i<=n;i++)
    if(prec[i]==suc[i]&&suc[i]!=0)
        cout<<i<<" ";
return 0;}
```